

## บทที่ 5

### สรุปผล อภิปรายผล และข้อเสนอแนะ

#### สรุปผลการวิจัย

การศึกษการวิจัยเรื่องการพัฒนา ระบบตรวจจับเปลวไฟด้วยเทคนิคฮิสโทแกรมแมชชีน นี่เป็นการวิจัยแบบเชิงทดลอง เพื่อพัฒนาระบบตรวจจับเปลวไฟด้วยเทคนิคฮิสโทแกรมแมชชีน โดยในบทนี้ประกอบด้วยหัวข้อ 1. สรุปผลการวิจัย 2. อภิปรายผลการวิจัย 3. ปัญหาที่พบในการวิจัย และ 4. ข้อเสนอแนะ 5. สรุปผลการวิจัย

การพัฒนา ระบบตรวจจับเปลวไฟด้วยเทคนิคฮิสโทแกรมแมชชีน เป็นระบบที่พัฒนาด้วยภาษา Visual C++ และไลบรารี OpenCV Cuda Programming ในการเขียนโปรแกรม โดยใช้เทคนิคฮิสโทแกรมแมชชีนในการตรวจจับเปลวไฟ เมื่อระบบสามารถตรวจจับเปลวไฟได้แล้ว จะทำการส่งสัญญาณไปยังอุปกรณ์เพื่อทำการแจ้งเตือนภัย โดยขั้นตอนการทำงานสามารถสรุปได้ดังนี้

1. การนำเข้าข้อมูลวิดีโอเพื่อทำการตรวจจับเปลวไฟ
2. การตรวจจับเปลวไฟด้วยเทคนิคฮิสโทแกรมแมชชีน
3. การแจ้งเตือนการเกิดเปลวไฟ โดยการส่งสัญญาณเสียง

ในการวัดประสิทธิภาพระบบ ผู้วิจัยได้ทำการทดสอบกับข้อมูลวิดีโอจำนวน 2 กลุ่มวิดีโอ ได้แก่ วิดีโอเปลวไฟ และวิดีโอที่ไม่ใช่เปลวไฟ อย่างละ 50 วิดีโอ ซึ่งรวบรวมจากเว็บไซต์ <https://pixabay.com> โดยการนำวัดประสิทธิภาพใช้ตัววัดร้อยละความแม่นยำ (Accuracy) และร้อยละความผิดพลาด (Error) ซึ่งได้ออกแบบการทดลองจำนวน 2 การทดลอง ได้แก่ 1) การตรวจจับวิดีโอเปลวไฟในช่วงกลางวันและกลางคืน และ 2) การตรวจจับวิดีโอที่ไม่ใช่เปลวไฟในช่วงกลางวันและกลางคืน

## ผลการทดลองสามารถสรุปว่า

### 1. หากพิจารณาตามช่วงเวลา พบว่า

1.1 ในช่วงเวลากลางวัน ระบบฯ สามารถตรวจจับวิดีโอที่ไม่ใช่เปลวไฟได้ถูกต้องมากกว่าวิดีโอเปลวไฟ โดยสามารถตรวจจับภาพกลุ่มวิดีโอที่ไม่ใช่เปลวไฟได้ถูกต้องจำนวน 47 วิดีโอ คิดเป็นร้อยละความแม่นยำ เท่ากับ 94.0 และตรวจจับกลุ่มวิดีโอเปลวไฟได้ถูกต้องจำนวน 38 วิดีโอ คิดเป็นร้อยละความแม่นยำ เท่ากับ 76.00

1.2 ในช่วงเวลากลางคืน ระบบฯ สามารถตรวจจับวิดีโอที่ไม่ใช่เปลวไฟได้ถูกต้องมากกว่าวิดีโอเปลวไฟ โดยสามารถตรวจจับภาพกลุ่มวิดีโอที่ไม่ใช่เปลวไฟได้ถูกต้องจำนวน 45 วิดีโอ คิดเป็นร้อยละความแม่นยำ เท่ากับ 90.0 และตรวจจับกลุ่มวิดีโอเปลวไฟได้ถูกต้องจำนวน 43 วิดีโอ คิดเป็นร้อยละความแม่นยำ เท่ากับ 86.00

1.3 ในภาพรวมระบบฯ สามารถตรวจจับวิดีโอทั้งสองชนิดในเวลากลางคืนได้ถูกต้องกว่าในเวลากลางวัน โดยในเวลากลางคืนสามารถตรวจจับได้ถูกต้องจำนวน 88 วิดีโอ คิดเป็นร้อยละความแม่นยำ เท่ากับ 88.0 และในเวลากลางวันตรวจจับได้ถูกต้องจำนวน 85 วิดีโอ คิดเป็นร้อยละความแม่นยำ เท่ากับ 85.00

### 2. หากพิจารณาตามชนิดของวิดีโอ พบว่า

2.1 ระบบฯ สามารถตรวจจับวิดีโอเปลวไฟในช่วงเวลากลางคืนได้ถูกต้องมากกว่าในเวลากลางวัน โดยสามารถตรวจจับภาพกลุ่มวิดีโอเปลวไฟได้ถูกต้องในเวลากลางคืน จำนวน 43 วิดีโอ คิดเป็นร้อยละความแม่นยำ เท่ากับ 86.0 และตรวจจับภาพกลุ่มวิดีโอเปลวไฟได้ถูกต้องในเวลากลางวันจำนวน 38 วิดีโอ คิดเป็นร้อยละความแม่นยำ เท่ากับ 76.00 แต่เมื่อพิจารณาเวลา ณ วินาทีแรกที่ตรวจพบเปลวไฟ พบว่า ในเวลากลางวันระบบฯ สามารถตรวจจับเปลวไฟได้เฉลี่ย 8.21 วินาที ส่วนในเวลากลางคืน ระบบฯ สามารถตรวจจับเปลวไฟได้เฉลี่ย 10.18 วินาที ซึ่งเวลากลางวันจะตรวจพบเปลวไฟได้เร็วกว่าเวลากลางคืน

2.2 ระบบฯ สามารถตรวจจับวิดีโอที่ไม่ใช่เปลวไฟในช่วงเวลากลางวันได้ถูกต้องมากกว่าในเวลากลางคืน โดยสามารถตรวจจับภาพกลุ่มวิดีโอที่ไม่ใช่เปลวไฟได้ถูกต้องในเวลากลางวัน จำนวน 47 วิดีโอ คิดเป็นร้อยละความแม่นยำ เท่ากับ 94.0 และตรวจจับภาพกลุ่มวิดีโอที่ไม่ใช่เปลวไฟได้ถูกต้องในเวลากลางคืนจำนวน 45 วิดีโอ คิดเป็นร้อยละความแม่นยำ เท่ากับ 90.00

2.3 ในภาพรวมระบบฯ สามารถตรวจจับวิถีโอที่ไม่ใช่เปลวไฟได้ถูกต้องมากกว่าวิถีโอเปลวไฟ โดยสามารถตรวจจับภาพกลุ่มวิถีโอที่ไม่ใช่เปลวไฟได้ถูกต้องจำนวน 92 วิถีโอ คิดเป็นร้อยละความแม่นยำ เท่ากับ 92.0 และตรวจจับกลุ่มวิถีโอเปลวไฟได้ถูกต้องจำนวน 81 วิถีโอ คิดเป็นร้อยละความแม่นยำ เท่ากับ 81.00

3. โดยภาพรวมระบบฯ สามารถตรวจจับวิถีโอได้ถูกต้องหรือมีความแม่นยำเฉลี่ยโดยเฉลี่ย จำนวน 86.5 ครั้ง และมีความผิดพลาดเฉลี่ย 13.5 ครั้ง

### การอภิปรายผลการวิจัย

ระบบตรวจจับเปลวไฟด้วยเทคนิคฮิสโทแกรมแมชชีน สามารถตรวจจับวิถีโอทั้งชนิดวิถีโอเปลวไฟ และไม่ใช่วิถีโอเปลวไฟ ในเวลากลางคืนได้ถูกต้องหรือแม่นยำกว่าในเวลากลางวัน โดยในเวลากลางคืนสามารถตรวจจับได้ถูกต้องจำนวน 88 วิถีโอ คิดเป็นร้อยละความแม่นยำ เท่ากับ 88.0 และในเวลากลางวันตรวจจับได้ถูกต้องจำนวน 85 วิถีโอ คิดเป็นร้อยละความแม่นยำ เท่ากับ 85.00 นอกจากนี้ยังพบว่า ระบบฯ สามารถตรวจจับวิถีโอที่ไม่ใช่เปลวไฟได้ถูกต้องมากกว่าวิถีโอเปลวไฟ โดยสามารถตรวจจับภาพกลุ่มวิถีโอที่ไม่ใช่เปลวไฟได้ถูกต้องจำนวน 92 วิถีโอ และตรวจจับกลุ่มวิถีเปลวไฟได้ถูกต้องจำนวน 81 วิถีโอ ซึ่งสอดคล้องกับ (Yusuke Kawakami, 2015, pp. 85–93) ที่พบว่า การจัดเรียงภาพอัตโนมัติด้วยเทคนิคฮิสโทแกรมแมชชีนทำได้ค่อนข้างเร็วทั้งนี้ขึ้นอยู่กับสภาพแวดล้อมสอดคล้องกับ (Jannick Rolland, 2000, pp. 39–45) ที่พบว่าการสังเคราะห์ตัวอักษรค่อนข้างเร็วทั้งนี้ขึ้นอยู่กับสภาพแวดล้อม และ สอดคล้องกับ (Chih-Chang Yu a, June 2008) ที่พบว่า การค้นคืนด้วยเทคนิคฮิสโทแกรมแมชชีนค่อนข้างเร็วทั้งนี้ขึ้นอยู่กับสภาพแวดล้อม

นอกจากนี้ยังพบว่าโดยภาพรวมสามารถตรวจจับได้ถูกต้องร้อยละ 86.5 ซึ่งตรวจจับได้ถูกต้องน้อยกว่า วิมลรัตน์ พิงพุทโธ และโกสินทร์ จำนงไทย (2558) ที่สามารถตรวจจับได้มากกว่าร้อยละ 90 โดยใช้วิธีการตรวจจับความสว่างของสีไฟด้วยระบบสี HSV และจำแนกไฟไหม้แยกออกจากวัตถุที่มีแสงสว่างทั่วไปซึ่งมีความสว่างของสีที่ใกล้เคียงกับสีไฟใหม่แต่มีคุณลักษณะเฉพาะที่แตกต่างกันโดยใช้การรู้จำเพื่อจำแนกไฟด้วยโครงข่ายประสาทเทียม (Neural Network) ทั้งนี้เนื่องจากวิธีการที่ผู้วิจัยใช้ในการตรวจจับเปลวไฟคือใช้เทคนิคฮิสโทแกรมแมชชีนที่เน้นการเข้าคู่กันของสีจากภาพวิถีโอและสีต้นแบบของไฟที่

กำหนด โดยเป็นการประมวลผลภาพด้วยการจับคู่ฮิสโทแกรมหรือการกำหนดฮิสโทแกรมในการเปลี่ยนแปลงของรูปภาพเพื่อให้ฮิสโทแกรมตรงกับฮิสโทแกรมที่เป็นต้นแบบสิ่งที่ต้องการเทียบสีเข้าคู่กันได้ การประมวลผลภาพทำได้โดยการเข้ากันของข้อมูลที่ได้จากภาพ แล้วนำมาวิเคราะห์ ด้วยการเข้าคู่กันได้ของค่าสีของภาพ (Matching) โดยผู้วิจัยไม่ได้ตัดความสว่างของสีรอบ ๆ ออก ทำให้ถูกรบกวนได้ง่ายจากแสงภายนอก จึงส่งผลให้ระบบสามารถตรวจจับด้วยความแม่นยำน้อยกว่า

นอกจากสภาพแวดล้อมและองค์ประกอบของความสว่างแล้ว ปัจจัยที่ส่งผลต่อความแม่นยำได้อีกประการหนึ่งคือ คุณภาพของกล้องเว็บแคม ซึ่งในในงานวิจัยนี้ใช้กล้องเว็บแคม เป็นอุปกรณ์ในการรับภาพ เนื่องจากมีราคาถูก และมีความทนทานเหมาะกับการใช้ติดตั้งได้จริง แต่จะมีข้อจำกัดในการจับภาพอย่างมีประสิทธิภาพซึ่งส่งผลกระทบต่อโปรแกรมประมวลผลภาพในการหาตำแหน่งแนวเชื่อม

## ข้อเสนอแนะ

### 1. ข้อเสนอแนะในการนำไปใช้

1.1 ผลการวิจัยที่ได้มีข้อจำกัดในเรื่องการควบคุมการรบกวนจากแสงภายนอก และไม่ได้มีการแยกความสว่างออกจากสีเปลวไฟ การนำผลวิจัยไปใช้จึงอาจเกิดความผิดพลาดจากปัจจัยดังกล่าว

1.2 ควรเลือกใช้กล้องคุณภาพสูงกว่ากล้องเว็บแคม เพื่อให้สามารถจับภาพได้ถูกต้องแม่นยำยิ่งขึ้น ลดความผิดพลาดจากการจับภาพ

### 2. ข้อเสนอแนะในการวิจัย

2.1 เนื่องจากงานวิจัยนี้มีข้อจำกัดในเรื่องการควบคุมการรบกวนจากแสงภายนอก และไม่ได้มีการแยกความสว่างออกจากสีเปลวไฟ จึงควรทำการศึกษากรณีการควบคุมแสงรบกวนจากภายนอกและการแยกความสว่างจากสีไฟ เพื่อให้ทราบผลการวิจัยที่จัดปัจจัยรบกวนออกแล้ว

2.2 ควรศึกษาเปรียบเทียบการเลือกใช้กล้องหรืออุปกรณ์คุณภาพสูงแต่ราคาไม่สูงให้สามารถจับภาพได้ถูกต้องแม่นยำได้มากกว่า

2.3 ควรทำการทดลองกับเปลวไฟจริง